Tom XXXV, zeszyt 1 (80), 1988

JERZY JANUSZ

Mechaniczne własności łat do niwelacji precyzyjnej (dane techniczne i metodyka badań)

Zarys treści. Wyprowadzono wzory na poprawkę długości podziału taśmy inwarowej ze względu na zmiany długości drewnianego lub metalowego korpusu łaty do niwelacji precyzyjnej. Przedstawiono metodykę badań nieprawidłowości pracy układu naciągania taśmy inwarowej. Podano podstawowe parametry łat do niwelacji precyzyjnej firm Zeiss-Jena i Wild.

1. Zasady budowy i podstawowe parametry lat*

Łata do niwelacji precyzyjnej zbudowana jest na zasadzie uwidocznionej na rysunku 1a, b.

Do metalowej stopki łaty (1) przytwierdzony jest trwale początek taśmy inwarowej (2) z naniesionymi dwoma przesuniętymi względem siebie podziałami w postaci kresek rozmieszczonych co 0,5 cm (lub co 1 cm w łatach firmy Wild i dawniej produkowanych łatach firmy Zeiss-Jana). Przytwierdzenie to dokonane jest tak, aby początek młodszego podziału łaty znajdował się w płaszczyźnie oparcia stopki na reperze. Koniec taśmy umocowany jest przegubowo do ramienia dźwigni (3), której oś obrotu (4) wsparta jest w łożysku na metalowej podstawie (5). Metalowa podstawka dźwigni, podobnie jak stopka (1) są trwale połączone z drewnianym lub metalowym korpusem łaty (6). Do drugiego ramienia dźwigni (3) przytwierdzony jest przegubowo początek sprężyny (7). Na końcu sprężyny zawieszony jest nagwintowany pret (10) z prowadnicza płytka prostokątną (11), przełożony przez otwór w płytce (9) połączonej trwale z korpusem łaty. Sprężyna zostaje naciągnięta za pomocą nakrętki (8) nakręconej na pręt (10). Dźwignia (3) z przytwierdzonymi do niej zakończeniami taśmy i sprężyny chronione są osłoną metalowa (12) przykręconą do korpusu łaty. Na rysunku 1b pokazane są przekroje A-A, B-B łaty w miejscach oznaczonych na rysunku 1a.

W standardowych łatach do niwelacji precyzyjnej taśma inwarowa

^{*} Przedmiotem badań są łaty firm Zeiss-Jena i Wild Heerbrugg. Łaty Zeiss są w Polsce w powszechnym użytkowaniu natomiast łaty Wild występują wprawdzie rzadziej ale uzyskały [1] wysoką ocenę.

ma długość 3 m, natomiast do pomiarów inżynieryjnych w ciasnych i niskich pomieszczeniach stosowane są również łaty o zróżnicowanych, mniejszych długościach.





Naciąganie taśmy inwarowej za pomocą sprężyny ma na celu utrzymywanie stale jednakowej siły naciągu (z minimalnymi jej zmianami powodowanymi przez zmiany temperatury i wilgotności), ograniczenie wpływu zmian długości korpusu łaty na długość taśmy oraz w pewnym stopniu zmniejszenie szkodliwego dla taśmy wpływu wstrząsów łaty. Efekty te są w różnym stopniu osiągane w zależności od doboru omawianych dalej parametrów łat obydwu firm, a także w zależności od jakości konstrukcji i użytych materiałów. Podstawowe znaczenie mają parametry:

1) Sprężystość podłużna taśmy inwarowej.

W zakresie odkształceń sprężystych wydłużenie jednostkowe ϵ taśmy inwarowej jest proporcjonalne do naprężenia δ

$$\varepsilon = \frac{1}{E} \delta \tag{1}$$

gdzie

- E moduł sprężystości podłużnej inwaru, którego wartość wynosi 16000 kG/mm²,
- $\varepsilon = \frac{\Delta l}{l_0}$ oraz l_0 długość taśmy nienaciągniętej i Δl wydłużenie całkowite,

$$\delta = \frac{H}{F}$$
 oraz H — siła obciążająca taśmę i F — powierzchnia prze-

kroju poprzecznego taśmy.

Sprężystość podłużna taśmy φ_t określa zależność przyrostu wydłużenia Δl_t taśmy inwarowej od przyrostu siły obciążającej ΔH

$$\varphi_t = \frac{\Delta l_t}{\Delta H} = \frac{l_0}{EF} \quad (mm/kG) \tag{2}$$

2) Sprężystość podłużna sprężyny.

Sprężystość podłużna sprężyny φ_s określa empiryczną zależność zmiany długości sprężyny od zmiany siły jej naciągu

$$\varphi_s = \frac{\Delta l_s}{\Delta H} \ (mm/kG).$$
 (3)

3) Sprężystość podłużna korpusu łaty.

Pod wpływem naciągnięcia taśmy inwarowej za pośrednictwem sprężyny określoną siłą H następuje również sprężysta zmiana długości korpusu łaty. Do jej obliczenia posłużymy się wzorem

$$\varphi_k = \frac{l_0}{EF} = \frac{\Delta l_k}{\Delta H} \; (\text{mm/kG}) \tag{4}$$

We wzorze (4) występują możliwe do ustalenia parametry: F — powierzchnia przekroju poprzecznego korpusu łaty oraz moduł sprężystości Emateriału, z którego wykonany jest korpus łaty (drewno lub określony metal).

4) Parametrem mającym podstawowe znaczenie dla stopnia zmniejszenia wpływu zmian długości korpusu łaty na zmiany długości taśmy inwarowej jest przełożenie P

$$P = \frac{\varphi_t}{\varphi_s} = \frac{\Delta t_t}{\Delta l_s},\tag{5}$$

| | | - | , | |
|---|---|---|---|--|
| | | | ÷ | |
| | | | | |
| ę | - | 4 | | |
| | - | - | | |

wyrażające stosunek wydłużenia taśmy do wydłużenia sprężyny pod wpływem przyrostu siły naciągu.

1.1. Sprężystość podłużna taśm inwarowych

Nie istnieje praktycznie możliwość dokładnego wyznaczenia modułu sprężystości E taśmy bez poddania jej naprężeniom znacznie przekraczającym naprężenia stosowane przez firmy produkujące łaty. Wprawdzie sprężystość taśmy zachowana jest przy naprężeniach dochodzących do $\delta = 30-40$ kG/mm² (około 1/3 naprężania, przy którym następuje rozerwanie taśmy) [3], to jednak taśmy w łatach do niwelacji precyzyjnej naciąga się siłą $H \leq 24$ kG, co oznacza przy F = 15 mm², że naprężenie $\delta \leq 1.6$ kG/mm². Z powodu tak małych dopuszczalnych naprężeń pozostaje polegać na literaturze, która podaje wartość modułu sprężystości.

Wyznaczenie powierzchni przekroju poprzecznego taśm polega na bezpośrednim pomierzeniu ich szerokości i grubości. Szerokość taśm w łatach firm Wild i Zeiss-Jena wynosi 25 mm z błędem średnim 0,1 mm. Dokładne wyznaczenie grubości napotyka na trudność wynikającą z tego, że grubość taśmy z warstwą lakieru wynosi 0,7 — 0,8 mm w różnych jej miejscach, zaś grubość taśmy bez warstwy lakieru możemy stwierdzić jedynie w pobliżu dźwigni pod osłoną końca łaty. Na podstawie pomiarów grubości taśm w kilku łatach można stwierdzić, że wynosi ona 0,6 mm z błędem średnim 0,1 mm. Na podstawie tych danych obliczamy dla łaty o długości taśmy równej 3 m

$\varphi_t = 0.0125 \pm 0.0021 \text{ mm/kG}$

1.2. Sprężystość podłużna sprężyn stosowanych w łatach

W literaturze nie spotkałem informacji na ten temat. Do wyznaczenia wydłużenia sprężyny pod wpływem zmian siły naciągu może służyć przyrząd skonstruowany do wyznaczenia siły naciągu [1] i [13]. Ze względu na obawę, że pomiar siły może być zniekształcony pod wpływem tarcia nagwintowanego pręta (10) o powierzchnię otworu w płytce (9) i prowadniczej płytki prostokątnej (11) o powierzchnię kanału w korpusie łaty, postanowiłem poddać cechowaniu sprężyny wymontowane z łat. Aby można było po przeprowadzeniu cechowania wmontować sprężyny ponownie do łat przy zachowaniu uprzedniej siły naciągu należy przed rozmontowaniem zmierzyć odległość a pokazaną na rysunku 1. Jednocześnie w celu zbadania, jaka to jest siła należy przed rozmontowaniem zmierzyć odległość b.

W celu wycechowania zawieszam sprężynę i obciążam stopniowo przyrastającymi siłami $H_1, H_2 \ldots H_n$ w granicach od 0 do 25 kG mierząc przy użyciu suwmiarki warsztatowej odpowiadające im długości b_1, b_2 $\dots b_n$ sprężyny. Do obciążenia używam odważniki. Cechowanie można wykonać również przy użyciu dynamometru, lecz jest ono mniej wygodne i mniej dokładne (pomiar długości przy ręcznym naciąganiu dynamometru).

Na rysunku 2 pokazano przykładowo wykresy uzyskane w wyniku cechowania sprężyn z pięciu łat firmy Zeiss. Wykresy wskazują, że przy siłach naciągu w granicach 12 ÷ 24 kG wartość φ_s jest niezmienna.



Na wykresach oznaczono x punkty odpowiadające wartości b zmierzonej przed wymontowaniem sprężyn z łat. Okazało się, że w łatach Zeiss sprężyny były naciągnięte z siłami w granicach $H_n = 21,5 \div$ $\div 22,5$ kG.

Cechowanie sprężyn przyniosło tu wyniki zawierające się w granicach 0,39 \div 0,68 mm/kG, co świadczy, że wartości φ_s sprężyn w poszczególnych łatach mogą się w praktyce znacznie różnić.

Na rysunku 3a pokazano przykładowo wykres uzyskany w wyniku cechowania sprężyny wymontowanej z łaty firmy Wild nr 2536 A. Wykres ten wskazuje, że przy siłach naciągu w granicach $7 \div 15$ kG wartość φ_s jest niezmienna i równa $\dot{\varphi}_s = 5,1$ mm/kG. Cechowanie czterech innych sprężyn wymontowanych z łat firmy Wild przy użyciu dynamometru ¹) przyniosło wyniki przedstawione na rysunku 3b. Średnia wartość φ_s tych sprężyn w granicach siły naciągu $7 \div 15$ kG wyniosła $\varphi_s = 4,7$ mm/kG. Można sądzić, że w zamiarze konstruktora, sprężyny użyte w łatach firmy Wild charakteryzują się wartością $\varphi_s \simeq 5$ mm/kG.

Oznaczenie na wykresach x — punktów odpowiadających długościom b sprężyn w łatach wskazuje, że taśma inwarowa w łatach firmy Wild naciągana jest znacznie mniejszą siłą H_n (tu w granicach 11,3 ÷ 12,8 kG).



¹) Cechowanie dynamometrem wykonali na prośbę autora pracownicy OPGK w Krakowie, mgr inż. J. Czajkowski i mgr inż. W. Kielb.

Należy podkreślić, że sprężyna wmontowana do łaty ma ograniczoną możliwość rozkręcania się i skręcania wraz ze zmianami siły naciągu, natomiast sprężyna poddana cechowaniu przy zawieszeniu swobodnym i obciążeniu ciężarkami ma możliwość rozkręcania się, wobec czego trzeba brać pod uwagę, że wywiera to pewien wpływ na wynik cechowania. Aby zbadać czy wpływ ten ma znaczenie praktyczne zmierzono przy cechowaniu kąt o jaki sprężyna rozkręca się przy przyroście siły naciągu od 0 do 15 kG w łatach firmy Wild i od 0 do 25 kG w łatach firmy Zeiss. Stwierdzono, że kąt ten wyniósł dla sprężyny firmy Wild $\beta = 6.3^{\circ}$, zaś dla sprężyny firmy Zeiss-Jena $\beta = 1,7^{\circ}$. Wyznaczone wielkości świadczą, że różnice zmian długości sprężyn w zastosowanych zakresach zmian siły naciągu przy zawieszeniu swobodnym i przy ograniczeniu możliwości rozkręcania się, zawierają się w granicach dokładności cechowania i są zaniedbywalne. Tym samym można uznać, że wartości φ_s wyznaczane przy swobodnym zawieszeniu sprężyny charakteryzują prawidłowo jej pracę przy naciąganiu taśmy w łacie.

Aby wyznaczona wartość φ_s była miarodajna do oceny pracy sprężyny w łacie niezbędne jest zachowanie jej niezmienności przy ustalonej sile naciągu. W celu zbadania tej stabilności skonstruowano przyrząd przedstawiony na rysunku 4. Autorem przyrządu jest inż. Stefan Zykubek.



Rys. 4

Sprężyna (1) wymontowana z łaty firmy Zeiss została w przyrządzie zawieszona na jarzmie (2) i przytwierdzona drugim końcem do ramienia dźwigni (3) z zawieszonym na jej końcu stałym ciężarem (4). W uchwycie (5) zamocowano czujnik zegarowy (6), którego nóżka wspiera się od spodu o ramię dźwigni (3) w miejscu zamocowania sprężyny (1). Jarzmo (2), początek ramienia dźwigni (3) i uchwyt czujnika (5) są przytwierdzone do korpusu (7) zawieszonego w pozycji pionowej na ścianie. W ciągu trzech miesięcy badań stwierdzono, że pod obciążeniem $H_n = 20$ kG w temperaturze pokojowej 15—20°C długość sprężyny nie zmieniła się więcej niż 0,01 mm. Sprężynę poddano też szybkim zmianom temperatury w granicach od 10 do 30°C co wywołało zmiany długości nie przekraczające 0,03 mm. Przewiduje się przeprowadzenie doświadczeń polegających na poddawaniu sprężyny wpływom drgań o zróżnicowanych częstotliwościach i amplitudzie, imitujących drgania jakim sprężyna jest poddawana przy pracy łat w terenie w miejscach drgań. Takie badania powinny też w pewnym stopniu wyjaśnić sprawę wpływu uderzania łaty, przy nieostrożnym obchodzeniu się z nią, na zmiany siły naciągu.

Stwierdzone dotychczas, wyżej podane zmiany długości sprężyny można uznać za całkowicie zaniedbywalne z punktu widzenia wywoływanych nimi zmian siły naciągu taśmy inwarowej.

1.3. Sprężystość podłużna korpusu łaty

Moduły sprężystości różnych gatunków drewna wzdłuż słoi wahają się w granicach 900 \div 1800 kG/mm². Do wytwarzania korpusów łat stosuje się drewno klonu, sosny lub innych gatunków drzew o modułach sprężystości zbliżonych do 1000 kG/mm². Z wymiarów korpusu łaty firm Zeiss i Wild wynika, że jej przekrój poprzeczny poza dolnym i górnym skrajem (na przeważającej długości korpusu) wynosi 2110 mm². Z tego wynika zgodnie z wzorem (4), że $\varphi_k = 0,0014$ mm/kG. Jest to jednostkowa, sprężysta zmiana długości dziewięć razy mniejsza od jednostkowej zmiany długości taśmy inwarowej. Oznacza to, że zmiana długości taśmy inwarowej w łatach Zeiss pod wpływem obciążenia korpusu siłą naciągu taśmy H = 25 kG osiąga 0,7 μ m, zaś w łatach Wild pod wpływem obciążenia korpusu siłą naciągu taśmy H = 15 kG osiąga 0,05 μ m.

1.4. Stopień zmniejszenia wpływu zmian długości korpusu łaty na zmiany długości taśmy inwarowej

Z badania sprężystości sprężyny firm Wild i Zeiss wynika zaskakująco duża różnica wartości φ_s . Ma to bardzo istotne konsekwencje dla stopnia uniezależnienia taśm inwarowych od zmian długości korpusu. W łatach firmy Wild powinno następować $\frac{1}{P} \simeq 400$ -krotne zmniejszenie wpływu zmian długości korpusu na długość taśmy, natomiast w łatach firmy Zeiss $\frac{1}{P} \simeq 30 \div 55$ -krotne zmiejszenie tego wpływu. Oznacza to, że podział taśmy w łatach firmy Zeiss jest $7 \div 13$ razy mniej odporny na zmiany długości wywołane zmianami długości drewnianego korpusu aniżeli w łatach firmy Wild. Interesujące jest porównanie tych danych z informacjami zawartymi w [13]. Parametr *P* charakteryzuje zmniejszenie wpływu zmian długości korpusu w sposób przybliżony, nieuwzględniający zmian następujących na sumie dwu odcinków: taśmy i sprężyny, o czym będzie mowa w punkcie 2, jednak całkowicie wystarcza do oceny projektowych walorów obydwu rodzajów łat. Nie oznacza to, że faktycznie takie zmniejszenia wpływów występują w praktyce, bowiem o tym decydują: czułość sprężyny, drożność sprężyny i taśmy oraz rzeczywiste własności sprężyste taśm inwarowych. Zagadnienia te są przedmiotem badań opisanych w punkcie 3 niniejszej pracy.

2. Obliczenie teoretycznej zmiany długości taśmy inwarowej w zależności od zmiany długości korpusu łaty i pomiar zmian długości korpusu

Drewniany korpus łaty może ulegać zmianom długości pod wpływem omówionych w punkcie 1.3 zmian siły naciągu taśmy (które praktycznie można uznać za całkowicie zaniedbywalne), jak też pod wpływem zmian wilgotności i temperatury. Literatura tego zagadnienia jest bardzo uboga. W [7] na stronie 767 znajduje się informacja o badaniach geodetów francuskich, z których wynika, że dobowe zmiany długości korpusu łaty pod wpływem zmian wilgotności mogą dochodzić do 0,6 mm. Podany jest też sposób kontrolowania tych zmian przy wykorzystywaniu specjalnie osadzonych znaczków kontrolnych i przymiaru kontrolnego.

W niniejszych rozważaniach za zmianę długości korpusu łaty uznamy zmianę Δl_k odległości od stopki łaty (1) (wg rys. 1) do osi obrotu (4) dźwigni (3). Przyjmując, że całkowita zmiana długości korpusu wynika z proporcjonalnych zmian długości poszczególnych odcinków korpusu uznamy, że zmianie podlega również odległość f (rys. 1). osi obrotu (4) dźwigni od płytki (9), mocującej koniec sprężyny do korpusu łaty. Odległość f = 14 cm, tak więc $\Delta l_f = \frac{14}{300} \Delta l_k = 0,047 \Delta l_k$.

Wynika z tego, że wraz z wydłużeniem korpusu łaty o Δl_k następuje wydłużenie sprężyste sprężyny Δl_s i taśmy inwarowej Δl_t wyrażające się wzorem

$\Delta l_s + \Delta l_t = 1,047 \Delta l_k$

Biorąc pod uwagę wyrażenia (3) i (5) możemy z powyższej zależności wyeliminować $\Delta l_s = \Delta l_t/P$ otrzymując

$$\Delta l_t = \frac{1,047P}{1+P} \ \Delta l_k \tag{6}$$

Podany w [7] sposób kontrolowania zmian długości korpusu łaty przy użyciu specjalnych przymiarów był uzasadniony w czasach, gdy do niwelacji precyzyjnej stosowano łaty drewniane bez taśmy inwarowej. Obecnie kontrolę taką można w bardzo prosty sposób przeprowadzić korzystając z przymiaru, jakim jest sama taśma inwarowa łaty, uwzględniając oczywiście fakt, że wraz ze zmianą długości korpusu taśma ta również ulega pewnej, choć wielokrotnie mniejszej zmianie długości.

W tym celu można zgodnie z rysunkiem 5 mierzyć okresowo odległość l_c od dolnej krawędzi osłony (12) (oznaczenia numerów części łaty jak na rysunku 1) do wybranej, pobliskiej kreski podziału łaty. Na ry-





sunku 5a pokazano sytuację wyjściową, której odpowiada pomierzona wartość l_c , natomiast na rysunku 5b sytuację aktualną, zaistniałą po zwiększeniu się długości łaty o Δl_k , której odpowiada pomierzona wielkość l_{c_1} . Wyznaczona różnica $\Delta l_c = l_{c_1} - l_c$ pozostaje w określonym związku ze zmianą długości Δl_k korpusu łaty. Uwzględniając sprężystą zmianę długości taśmy inwarowej pod wpływem zmiany długości korpusu łaty i zakładając, że pomiar zmian Δl_c odbywa się na końcu taśmy (na poziomie dźwigni (3), związek ten możemy zapisać

$$\Delta l_k = \Delta l_c + \Delta l_t \tag{7}$$

Biorąc pod uwagę wzór (6) napiszemy

$$\Delta l_k = \frac{P+1}{1-0.047P} \Delta l_c \simeq (P+1)\Delta l_c \tag{8}$$

Ze względów praktycznych interesuje nas związek między mierzonymi różnicami Δl_c a zmianami Δl_t długości taśmy inwarowej. Na podstawie (7) możemy napisać

$$\Delta l_t = \Delta l_k - \Delta l_c$$

12

skąd po uwzględnieniu (6) otrzymamy

$$\Delta l_t = \frac{1,047 \cdot P}{1 - 0,047P} \Delta l_c \simeq 1,047 \cdot P \Delta l_c \tag{9}$$

Korzystając z mierzonych zmian Δl_c i wzoru (9) możemy obliczać poprawki długości taśmy inwarowej ze względu na zmiany długości korpusu łaty.

Biorąc pod uwagę wzory (5), (9) zauważymy, że pomiar zmian Δl_c może być wykonywany ze stosunkowo niedużą dokładnością, rzędu 0,1 mm, wówczas bowiem zmiana długości taśmy inwarowej w łacie firmy Zeiss zostaje wyznaczona z błędem $m_{\Delta_l t} \simeq 0,003$ m, zaś w łacie firmy Wild z błędem $m_{\Delta_l t} \simeq 0,00025$ mm. W związku z tym pomiar można wykonywać lupą pomiarową Brinella przyłożoną do podziału taśmy na styk z osłoną (12) i krawędzią kanału na taśmę, jak na rysunku 6.



3. Doświadczalne sprawdzanie zachowania się taśmy pod wpływem zmian siły naciągu

Związki wyprowadzone w punktach 1, 2 niniejszej pracy mogą charakteryzować zachowanie się łat pod warunkiem, że w łatach nie występują dodatkowe czynniki zakłócające. Głównie należy się spodziewać pewnych oddchyleń od spełnienia tych związków wskutek niezgodności zachowania się sprężyny i taśmy inwarowej z teorią sprężystości oraz wskutek oporów tarcia na osi obrotu dźwigni i w miejscach jej połączeń przegubowych z taśmą i sprężyną. Ewentualne niezgodności i dodatkowe opory mogą mieć znaczenie głównie w przypadku zachodzenia zmian długości korpusu łaty, jak też przy termicznych zmianach długości taśmy inwarowej. Istotne znaczenie ma też zdolność zachowywania przez sprężynę i taśmę inwarową niezmiennej długości przy tej samej temperaturze, wilgotności i sile naciągu.

W pierwszej kolejności uznałem za stosowne zorientowanie się w faktycznie występujących zmianach długości drewnianych korpusów łat, bowiem przesądza to o znaczeniu rozważań na temat mechanicznych własności układu taśma inwarowa — dźwignia — sprężyna. W tym celu poddałem wybraną łatę firmy Zeiss okresowej kontroli odległości l_c , przy jednoczesnym wyznaczaniu wilgotności i temepratury. Pomiary prowadzone w okresie wiosenno — letnim wykazały, że w ciągu około trzech miesięcy następowały zmiany długości korpusu dochodzące do 0,7 mm przy dosyć wyraźnym związku z następującymi zmianami wilgotności. Można spodziewać się, że w pełnym cyklu rocznym zmiany długości korpusu łaty są większe, w związku z czym rozpocząłem badania w tym zakresie przewidziane na okres kilkuletni, przy jednoczesnym objęciu nimi kilku łat znajdujących się w różnych warunkach (łaty przechowywane w magazynie i łaty używane w terenie).

Stwierdzona dotychczas wartość zmiany długości rzędu 0,7 mm wskazuje, że pod jej wpływem mogą następować w łatach firmy Zeiss zmiany długości taśmy inwarowej rzędu 0,02 mm zaś w łatach firmy Wild zmiany rzędu 0,002 mm. Przypuszczam, że zmiany długości taśmy pod tym wpływem w cyklu rocznym, których badanie zostało rozpoczęte, mogą się okazać większe, rzędu 0,03 — 0,05 mm w łatach firmy Zeiss, co skłania do tego, by nie traktować ich jako zaniedbywalne, zwłaszcza przy pracach o podwyższonej dokładności, takich jak wyznaczenie osiadań obiektów inżynierskich w terenach o dużych deniwelacjach. Uzasadnia to przeprowadzenie badań okresowych omówionych niżej. Badania takie uważam za uzasadnione również z tego powodu, że mogą one w pewnym stopniu wyjaśnić przyczyny trudności dokładnego wyznaczenia współczynników rozszerzalności termicznej taśm inwarowych w łatach do niwelacji precyzyjnej, o których jest mowa w publikacji [1].

3.1. Badanie czułości dźwigni i sprężyny (doświadczenie I)

Przez czułość dźwigni rozumiem zdolność do zachowania warunków równowagi w układzie taśma inwarowa — dźwignia — sprężyna, zgodnych z parametrami sprężystości taśmy i sprężyny, podczas zmian długości korpusu łaty i termicznych zmian długości taśmy. Jej miarą będą odchylenia rzeczywistych zmian długości taśmy od zmian obliczonych na podstawie wyznaczonych uprzednio parametrów sprężystości.

Badanie przeprowadziłem zgodnie ze schematem przedstawionym na rysunku 7. Łatę przymocowano trwale w pozycji pionowej w pobliżu górnego końca do nieruchomej powierzchni K.

W I wariancie (rysunek 7a) po zdjęciu osłony (12) (wg rysunku 1) przytwierdzono do korpusu łaty czujnik zegarowy, którego pionowo ustawiona nóżka wspiera się na górnej powierzchni (krawędzi) taśmy inwarowej.



Wykonano na czujniku odczyt wyjściowy l_0 po czym na górnej powierzchni (krawędzi) sprężyny (7) wsparto koniec poziomej belki, której drugi koniec spoczywa na nieruchomej powierzchni M. W połowie długości belki zawieszono wiadro. Uwzględniając siłę wywieraną przez belkę i wiadro na górną krawędź sprężyny (7) dolewano do wiadra wodę tak, aby uzyskać kolejne przyrosty siły zewnętrznej ΔH_z , 1, 2, 3, 4, 5, 6, kG, wykonując odpowiadające tym stanom odczyty czujnika l_1 , l_2 , l_3 , l_4 , l_5 , l_6 . Następnie stopniowo wylewano wodę z wiadra uzyskując na czujniku odczyty odpowiadające siłom naciągu zmniejszającym się co 1 kG. Dolewanie wody w tym wariancie oznacza zwiększanie siły naciągu H_n taśmy osiąganej przy użyciu sprężyny.

To doświadczenie imituje sytuację jaka następuje wraz ze zmianą temperatury taśmy. Ma ono odpowiedzieć na pytanie, w jakim stopniu sprężyna i dźwignia są zdolne wywołać przesunięcie końca taśmy zgodnie z jej minimalnym skróceniem lub wydłużeniem nie większym od 0,08 mm pod wpływem zmiany temperatury.

Aktualną siłę naciągu taśmy obliczamy z wzoru

$$H_a = H_n + \Delta H_z - \Delta H_n \tag{10}$$

- ΔH_z przyrosty siły naciągu wywołane obciążeniem przez wiadro, belkę i dolewaną wodę,
- ΔH_n ubytki siły naciągu sprężyny wywołane jej skracaniem pod wpływem przyrostów ΔH_z .

Skrócenie sprężyny pod wpływem zewnętrznego przyrostu siły ΔH_z możemy obliczyć biorąc pod uwagę wzór (1) i podstawiając do niego ΔH_z w miejsce H. Okazuje się, że pod wpływem zastosowanego w doświadczeniu największego przyrostu $\Delta H_z = 6$ kG zmiana długości taśmy inwarowej powinna osiągać wielkość zbliżoną do 0,075 mm, co w łacie firmy Zeiss odpowiada ubytkowi siły naciągu sprężyny ΔH_n rzędu 0,13 kG.

Na podstawie obliczonych różnic $\Delta H = H_a - H_n$ oraz odpowiadających im zmian odczytu czujnika $\Delta l = l_a - l_a$ utworzono wykresy pokazane na rysunkach 8, 9 w górnych prawych ćwiartkach prostokątnego układu współrzędnych.

W wariancie II (rysunek 7b) przytwierdzono do korpusu łaty czujnik zegarowy, którego pionowo ustawiona nóżka wspiera się na górnej powierzchni sprężyny. Po wykonaniu odczytu l_o wsparto na górnej krawędzi taśmy inwarowej koniec poziomej belki, której drugi koniec spoczywa na nieruchomej powierzchni *M*. W połowie długości belki zawieszono wiadro. Dolewanie wody do wiadra w tym wariancie oznacza stopniowe zmniejszanie siły naciągu taśmy inwarowej. Wykonano serię odczytów czujnika przy stopniowym dolewaniu wody i później wylewaniu jej z wiadra w interwałach co 1 kG. Na podstawie stwierdzonych różnic odczytów utworzono wykresy pokazane na rysunkach 8, 9 w lewych dolnych ćwiartkach prostokątnego układu współrzędnych.

Obserwacje czułości wykonano dwukrotnie, otrzymując w rezultacie po dwa wykresy (linie kropkowane oznaczają zwiększenie siły naciągu taśmy zaś ciągłe oznaczają zmniejszanie siły naciągu taśmy).

Rezultaty uwidocznione na rysunku 8 dotyczą standardowej dźwigni w łacie firmy Zeiss nr 54689. Budowa tej dźwigni przedstawiona jest schematycznie na rysunku 10a. Na rysunku 8 oznaczono linią przerywaną teoretyczny wykres zmian długości taśmy pod wpływem zmiany siły naciągu odpowiadającej ustalonej uprzednio wartości $\varphi_t = 0.0125$ mm/kG.

Widoczne jest charakterystyczne układanie się wykresu rzeczywistej zależności Δl_t od $\Delta \dot{H}_z$. Przy nieznacznym zwiększeniu obciążenia ponad H_n o 1 kG następuje około 2,5 raza mniejsza zmiana długości taśmy inwarowej niż zmiana teoretyczna, po czym w miarę dalszego zwiększania obciążenia wykres rzeczywisty zaczyna przebiegać w przybliżeniu równolegle do wykresu teoretycznego. Po dociążeniu o $\Delta H_z = 6$ kG rozpoczęto stopniowe odciążanie, przy czym widoczne jest, że po nieznacznym odcią-

gdzie

żeniu o 1 kG wykres wykazuje zmianę długości taśmy około 2,5 raza mniejszą od teoretycznej, po czym, w miarę dalszego odciążania zaczyna on przebiegać w przybliżeniu równolegle do wykresu teoretycznego. W rezultacie tworzy się charakterystyczne przesunięcie wykresu powrotnego (przy zmniejszaniu obciążenia). Podobnie układa się wykres uzyskany przy stopniowym zmniejszaniu obciążenia w stosunku do H_n i po osiągnięciu $\Delta H_z = -6$ kG ponownym stopniowym zwiększaniu obciążenia.





2 Prace IGiK

17

Taki charakterystyczny sposób układania się wykresów potwierdził się przy obu powtórzeniach doświadczenia. Zauważono, że mniejsze od teoretycznych zmiany Δl_t następują za każdym razem przy rozpoczynaniu obciążenia lub odciążenia, a także przy każdej zmianie (przejściu z obciążenia na odciążenie i odwrotnie). Aby stwierdzić czy jest to tendencja stała, wykonano dodatkowo skrócone cykle obciążeń i dociążeń do 2 i 4 kG otrzymując za każdym razem taki sam charakter wykresów co uwidoczniono na rysunku 11. Jest to niewątpliwie wynik pewnej bezwładności układu, głównie zapewne spowodowanej oporami tarcia osi (4) wobec dosyć dużej powierzchni przylegania jej do półpanewki (5), por. rys. 1.

W dolnej części rysunku 8 pokazano wykres odchyłek (różnic między wykresem rzeczywistej zależności przyrostu długości taśmy od przyrostu siły naciągu a wykresem teoretycznym tej zależności). Wykres ten wyraża odchyłki (błędy) czułości, które dochodzą tu do 20 μ m.

Zauważmy, że oznaką zgodności wykresu rzeczywistej zależności między Δl_t i ΔH_z z wykresem φ_t byłoby ich pokrywanie się.

Odchylenie wykresu odchyłek od poziomu można uznać, w zestawieniu z nachyleniem wykresu φ_t za symptom systematycznego zmniejszania wartości Δl_t wywołanego zmianami siły naciągu w stosunku do wartości obliczonej na drodze teoretycznej. Na podstawie wykresu odchyłek wypośrodkowałem więc prostą nachyloną i obliczyłem stosunek tangensów kątów nachylenia tej prostej i wykresu φ_t otrzymując

$$\eta_a = \frac{y_2}{y_1} = \frac{-17}{75} = -0,23$$

Może to oznaczać, że przyłożone do dźwigni zmiany siły naciągu przenoszą się na taśmę inwarową tylko w 77%, natomiast obliczona wartość η_a oznacza 23% stratę siły wskutek tarcia osi (4) o łożysko (5).

Na podstawie odchyłek v pokazanych na rysunku 8 obliczyłem błąd $m = \sqrt{\frac{[vv]}{n-1}} = 11 \ \mu m$. Jeżeli uznamy procentowe zmniejszenie siły naciągu taśmy za stałe w całym zakresie wywołanych zmian siły naciągu, to do oceny dokładności przeprowadzonego badania bardziej miarodajny będzie błąd m_{zred} obliczony na podstawie poprawek odniesionych do wypośrodkowanej prostej nachylonej. Błąd ten okazał się równy $m_{zred} = 6,9 \ \mu m$.

Uznając, że duży błąd m jak też zdecydowane odchylenie wykresu odchyłek od poziomu są wynikiem tarcia osi o półpanewkę, zaprojektowałem inne rozwiązanie tego elementu konstrukcyjnego w łacie Zeiss, uwidocznione schematycznie na rysunku 10b. W rozwiązaniu tym łożysko ślizgowe wg rysunku 10a zastąpiono ustawieniem nożowym dźwigni w kątowych gniazdach wykonanych w podstawce osi. Po wmontowaniu takiej dźwigni do wspomnianej łaty przeprowadzono badania czułości, których wyniki są przedstawione na rysunku 9. Widoczne jest, że występuje tu taka sama tendencja układania się wykresów przy rozpoczynaniu obciążeń lub odciążeń i zmianach (przejściach z obciążenia na odciążenie i odwrotnie), natomiast zdecydowanie mniejsze są odchyłki czułości. Pokazany w dolnej części rysunku 9 wykres odchyłek nie wykazuje wielkości większych od 7 μ m, zaś błąd $m = 3 \mu$ m.

Otrzymana wartość $\eta_b = +0,07$ oznacza 7% zwiększenie siły naciągu taśmy inwarowej w stosunku do siły przyłożonej do ramienia dźwigni, co jest wynikiem nielogicznym (na skutek oporów tarcia może nastąpić



Rys. 9

19

ubytek przyłożonej siły nie zaś jej wzrost). Biorąc jednak pod uwagę podaną uprzednio wartość błędu wyznaczenia współczynnika φ_t można uznać, że otrzymana wartość $\eta_b = +7\%$ mieści się w granicach dokładności wyznaczenia.

Widoczne jest, że zastąpieniu dźwigni z rysunku 10a dźwignią z podparciem nożowym jak na rysunku 10b towarzyszyło około 3-krotne zmniejszenie odchyłek (zwiększenie czułości dźwigni).

Stwierdzone wystąpienie w łatach Zeiss odchyłek dochodzących do 20 μ m wskazuje na to, że dźwignia i sprężyna reagują na drobne zmiany długości taśmy inwarowej ze zbyt małą dokładnością, co ma istotny wpływ na obniżenie dokładności wyznaczania współczynników rozszerzalności termicznej. Praktycznie przy współczynniku α rzędu $1 \cdot 10^{-6}$ oznacza to niezdolność reagowania na zmiany temperatury dochodzące do 7°C wobec czego błąd wyznaczanego współczynnika z tego tytułu sięga 35% jego wartości. Zastosowanie dźwigni jak na rysunku 10b może znacznie zmniejszyć ten błąd.



Rys. 10



Należy wspomnieć, że w łatach firmy Wild stosowane są dźwignie z układem kłowym jak na rysunku 10c. Dźwignie takie stosowane były również w dawniej produkowanych łatach firmy Zeiss.

3.2. Badanie czułości dźwigni i sprężyny (doświadczenie II)

Do regulowania siły naciągu sprężyny służy nakrętka (8) wg rysunku 1, której obracanie na nagwintowanym pręcie (10) powoduje przesuwanie go w otworze wykonanym w płytce (9). Przesuwaniu temu towarzyszy rozciąganie sprężyny lub jej kurczenie, w zależności od kierunku obrotu nakrętki. To z kolei powinno powodować obracanie dźwigni (3) i wydłużanie lub skracanie taśmy inwarowej.

Doświadczenie przeprowadziłem w sposób następujący. Łatę ustawiłem na stanowisku do precyzyjnego porównywania łat [5] i zaobserwowałem mikroniwelatorem położenie lo kreski podziału znajdującej się na wysokości 2,89 m nad stopką łaty (na takiej wysokości znajduje się mikroskop mikroniwelatora na stanowisku w Solinie). Odczytowi temu odpowiada odległość a_0 końca pręta (10) od powierzchni płytki (9) pomierzona suwmiarką warsztatową. Następnie obróciłem nakrętkę tak, aby pręt wsunął się do otworu w płytce o 1/3 mm i wykonałem odpowiadający temu odczyt a_1 , ustawiłem łatę na stanowisku i wykonałem odczyt l_1 aktualnego położenia kreski podziału. W taki sposób zmniejszałem kolejno odległość a co 1/3 mm w zakresie do 2 mm, wykonując odpowiadające odczyty położenia kreski podziału l1, ... l6. Następnie wywoływałem stopniowe wyciąganie pręta z otworu obracaniem nakrętki w przeciwnym kierunku skokami po 1/3 mm w zakresie do 4 mm, wykonując odpowiednie odczyty położenia kreski łaty, po czym ponownie zmniejszałem odległość a skokami co 1/3 mm aż do pozycji wyjściowej a_0 ; wykonując odczyty położenia kreski łaty. Tak więc badanie przeprowadziłem w zakresie \pm 2 mm w stosunku do początkowego położenia a₀ odpowiadającego nominalnej sile naciągu H_n sprężyny.

W rezultacie otrzymałem dwa szeregi wartości: $\Delta a = a_i - a_0$, $\Delta l = l_i - l_0$.

Zauważmy, że tak wywołane zmiany Δa nie są równoznaczne ze zmianami długości sprężyny Δl_s , bowiem początek jej jest przymocowany do ruchomego ramienia dźwigni. Wskutek naciągnięcia sprężyny i taśmy inwarowej zachodzi związek

$$\Delta a - \Delta l_t = \Delta l_s \tag{11}$$

gdzie

 Δl_t — zmiana długości 3-metrowego odcinka taśmy inwarowej,

 Δl_s — zmiana długości sprężyny.

Zauważmy też, że zaobserwowane zmiany Δl nie są równoznaczne ze zmianami Δl_t bowiem zostały zaobserwowane nie na końcu taśmy lecz na odległości 2,89 m od stopki. Zachodzi więc związek

$$\Delta l_t = \frac{300}{289} \,\Delta l \tag{12}$$

Na podstawie (11), (12) możemy napisać

$$\Delta l_s = \Delta a - \frac{300}{289} \Delta l \tag{13}$$

Wyniki badania czułości

Na rysunku 12 pokazano otrzymane z pomiarów wykresy rzeczywistych zależności między wartościami Δl_t obliczonymi z wzoru (12) a wartościami Δl_s obliczonymi z wzoru (13).

Rysunek 12a dotyczy wyników badania łaty Zeiss nr 38625 z oryginalną dźwignią fabryczną (rys. 10a) zaś rysunek 12b dotyczy wyników badania tej samej łaty z wmontowaną dźwignią przerobioną według rysunku 10b.

Na rysunku 12 oznaczono linią ciągłą wykresy rzeczywiste uzyskane przy zmniejszaniu siły naciągu (skracaniu sprężyny) zaś linią kropkowaną wykresy uzyskane przy zwiększaniu siły naciągu (wydłużaniu sprężyny).

Aby przekonać się co oznaczają uzyskane wykresy rzeczywiste naniosłem na rysunku linią przerywaną prostą wyrażającą wykres wartości P. Aby to uczynić należało wyskalować oś poziomą układu współrzędnych nie tylko w jednostkach zmiany długości sprężyny Δl_s ale również w jednostkach odpowiadających im zmian siły naciągu ΔH . Do tego posłużył wynik cechowania sprężyny przedstawiony na rysunku 2, to jest uzyskana z cechowania wartość $\varphi_s = 0,68 \text{ mm/kG}$, jak też ustalona uprzednio dla łat Zeiss i Wild $\varphi_t = 0,0125 \text{ mm/kG}$. Tak więc na rysunku 12 naniesiono wykres

$$P = \frac{\varphi_t}{\varphi_s} = \frac{0,0125}{0,68} = 0,0185$$



Zauważmy, że oznaką zgodności wykresu rzeczywistej zależności między Δ_t i Δl_s z wykresem P jest ich równoległość. W związku z tym dokonałem aproksymacji wykresów rzeczywistych prostymi równoległymi do wykresu P, oznaczając wypośrodkowane proste linią pogrubioną. W stosunku do tak wypośrodkowanych prostych wyznaczyłem odchyłki liniowe wykresów rzeczywistych, mierząc je wzdłuż kierunku osi Δl_t . Tak wyznaczone odchyłki przedstawiłem na wykresach w dolnej części rysunku 12.

Charakterystyki czułości pokazane na rysunku 12a i 12b okazały się bardzo zbliżone, w minimalnym stopniu korzystniejsze dla łaty z oryginalną, fabryczną dźwignią (rys. 12a) aniżeli dla tej samej łaty z wmontowaną dźwignią przerobioną zgodnie z rysunkiem 10b. Podobnie ułożyły się wyniki badania łaty Zeiss nr 38624 z tego samego kompletu, natomiast wyniki badania łaty Zeiss nr 45785 okazały się wyraźnie mniej korzystne przy zastosowaniu dźwigni fabrycznej niż przy zastosowaniu dźwigni przerobionej. Wyniki badania wymienionych łat zestawiono w tablicy 1. Wynik badania łaty nr 45785 z dźwignią fabryczną wskazuje, że mogła przy tym występować niedrożność, usunięta następnie przy zamontowaniu dźwigni przerobionej.

| Tablica | 1 |
|---------|---|
|---------|---|

| Łata nr | z dźwig | z dźwignią fabryczną /l0a/ | | | z dźwignią przerobioną /10b/ | | |
|---------|---------|----------------------------|-----------------------|--------|------------------------------|-----------------------|--|
| | ηα | m μ m | m _{zr} μm | פוי | m µm | m _{zr} μm | |
| 38624 | -0, 16 | 4, 9 | 3, 3 | -0, 16 | 5, 7 | 4, 6 | |
| 38625 | -0, 22 | 6, 5 | 3, 4 | -0. 28 | 7,0 | 3, 9 | |
| 45785 | -0, 63 | 14, 0 | 4, 5 | -0, 18 | 6, 3 | 5, 4 | |

Podobnie przeprowadzone badanie łaty firmy Wild nr 2536 A przyniosło wyniki przedstawione na rysunku 13. Widoczne jest, że zmniejszenie siły naciągu taśmy w stosunku do siły przyłożonej przez naciągnięcie sprężyny jest tu nieznaczne, równe $\eta_c = 0.14$ zaś błąd $m = 3.5 \ \mu m$.

Wynik doświadczenia informuje na ile realne jest regulowanie długości taśmy inwarowej zmianą siły naciągu sprężyny obliczoną na podsta-





wie wyznaczonej wartości przełożenia *P*. Okazuje się, że reakcja taśmy na przyłożoną zmianę siły naciągu jest z reguły nieco mniejsza od prognozowanej na podstawie *P*, może też znacznie odbiegać od niej w wypadku braku pełnej drożności.

3.3. Badanie wpływu zmian długości korpusu łaty na zmiany długości taśmy inwarowej (doświadczenie III)

Uprzednio założyliśmy, że zmiana długości Δl_k korpusu łaty powstaje w wyniku sumowania się zmian długości poszczególnych odcinków korpusu proporcjonalnych do ich długości. Imitowanie zmian długości korpusu będzie więc polegać na przesuwaniu osi obrotu (4) w stosunku do drewnianego korpusu o określone wartości Δl_k przy jednoczesnym przesuwaniu końca pręta (10) o wartość $\frac{300-f}{300}\Delta l_k$. Do wywoływania zmian położenia osi obrotu (4) zaprojektowałem przyrząd [10] z uchwytem osi obrotu, możliwym do podnoszenia ponad podstawkę (5) umocowaną na korpusie łaty.

Wywołanie zmian Δl_k jest ograniczone co do wielkości względami konstrukcyjnymi dźwigni. Praktycznie przekroczenie zmian rzędu 3 mm grozi zakleszczeniem układu, co w konsekwencji prowadzi do wielokrotnie większych, niż obliczone teoretycznie, zmian długości taśmy inwarowej pod wpływem zmian długości korpusu łaty, a już po przekroczeniu $\Delta l_k =$ = 2 mm widoczne jest wyraźnie pogorszenie pracy układu (w praktyce zapewne zmiany długości korpusu nie osiągają tak dużych wartości).

Pokazują to wyraźnie wyniki przeprowadzonego doświadczenia III.

W pierwszej próbie oś ustawiona została w takim położeniu wyjściowym względem korpusu, że dźwignia była usytuowana poziomo przy pionowym ustawieniu łaty. W rezultacie podnoszenia osi od tej pozycji ku górze do 3 mm powstał wykres zależności między zmianami Δl_k długości korpusu a zmianami Δl_t długości taśmy inwarowej przedstawiony na rysunku 14. Widoczne jest, że wykres ten staje się coraz bardziej stromy w miarę podnoszenia osi, co jest objawem zwiększania się wpływu zmian Δl_k na zmiany Δl_t . Na rysunku oznaczono prostą linią pogrubioną wykres Δl_t obliczonych zgodnie z wzorem (6). Przy $\Delta l_k < 2$ mm wydłużenie rzeczywiste taśmy okazało się w przybliżeniu zgodne z obliczonym z wzoru (6) natomiast przy $\Delta l_k = 3$ mm stało się już 2,2 razy większe od teoretycznego.

Na rysunku 14 wykres odpowiadający wzrastającej długości korpusu wykazuje dosyć dużą regularność, natomiast wykres powrotny, odpowiadający zmniejszaniu się długości korpusu wykazuje znaczne nieregularności, związane zapewne ze zmniejszeniem drożności wskutek przebytego dużego zwiększenia długości korpusu do $\Delta l_k = 3$ mm. Wskazuje to na konieczność unikania tak dużych zmian Δl_k oraz innego wyjściowego ustawiania dźwigni (3). Zmiany położenia dźwigni w czasie I próby ilustruje rysunek 15a. Przy II próbie doświadczenia ustawiono podstawkę w położeniu wyjściowym takim, że sprężyna przymocowana jest do ramienia dźwigni znajdującego się o 3 mm niżej niż drugi koniec z przymocowaną taśmą. W rezultacie



Łata Zeiss nr 38625. Doświadczenie III

podniesienia osi o 1,5 mm następuje doprowadzenie dźwigni do pozycji poziomej, a po podniesieniu o 3 mm następuje przechylenie dźwigni, przy którym sprężyna jest przymocowana do ramienia uniesionego o 3 mm wyżej od miejsca umocowania taśmy do drugiego ramienia dźwigni. Ilustruje to rysunek 15 b.

Wynik drugiej próby pokazany jest na rysunku 16. Widoczne jest nieznaczne tylko przekroczenie zmian długości Δl_k obliczonych na drodze teoretycznej w całym zakresie zastosowanych zmian długości Δl_k . Wskazuje to, że przy niezmniejszonym zakresie zmian Δl_k poprawa pracy układu nastąpiła wskutek zmniejszenia nachyleń dźwigni. Jednak nie oznacza to całkowitej zgodności pracy układu z przewidywaną na drodze teoretycznej — z reguły w doświadczeniu III wykresy rzeczywistej zależności między zmianą Δl_t a wywołaną zmianą Δl_k są bardziej strome niż wykres teoretyczny, co świadczy o praktycznie większym wpływie zmian długości korpusu na zmiany długości taśmy. Na podstawie dotychczas przeprowadzonej stosunkowo skromnej liczby prób szacuję, że w praktyce następuje przeważnie 1,2-:-1,5-krotne zwiększenie tego wpływu w stosunku do wartości obliczonej.





Trzeba podkreślić, że wśród przeprowadzonych prób były również takie, których wyniki znacznie odbiegały od obliczonych — z reguły na niekorzyść. Następowało to w przypadkach, gdy układ nie miał pełnej drożności, to jest taśma i sprężyna ocierały się o powierzchnie kanałów w kor-

Łata Zeiss nr 38625. Doświadczenie III



pusie łat i kanałów w dźwigni (3). W praktyce przypadki takie występują bardzo często z różnych przyczyn, głównie wskutek skrzywienia łat, przesunięcia się osi (4) na podstawce w kierunku poprzecznym do osi podziału bądź też zbytniego nachylenia dźwigni (3).

Ten ostatni wpływ zasługuje na szczególnie uważne potraktowanie, bowiem na podstawie oględzin wielu łat znajdujących się w produkcji geodezyjnej, stwierdziłem występowanie przypadków złego ustawienia dźwigni. Zgodnie z rysunkiem 15 odchylenie dźwigni od poziomu odpowiadające uniesieniu osi (wydłużenie korpusu łaty) o 1 mm osiąga wartość $\gamma = 4,5^{\circ}$, zaś zbliżenie końców taśmy i sprężyny do osi korpusu łaty osiąga $\Delta = 0,04$ mm. Dalsze wydłużenie korpusu łaty do 2 mm powoduje odchylenie dźwigni od poziomu o $\gamma = 9^{\circ}$ oraz zbliżenie końców taśmy i sprężyny do osi korpusu łaty o $\Delta = 0,16$ mm. Przy $\Delta l_k = 3$ mm $\gamma = 13,5^{\circ}$ i $\Delta = 0,45$ mm.

Tak duże zmiany nachylenia są niewątpliwie niekorzystne ze względu na zmiany ułożenia zakończeń sprężyny i taśmy w kanałach wykonanych w dźwigni (3) i powodowane tym siły tarcia w czasie obrotów. Jednocześnie zbliżenia ich do osi korpusu łaty są bardzo niebezpieczne z uwagi na zbliżanie, a w pewnych wypadkach doprowadzanie do styku z kanałami wykonanymi w korpusie łaty. Na okoliczność te trzeba zwracać uwagę, ponieważ kanały na taśmę i sprężynę mają takie wymiary i usytuowanie, że drobne przemieszczenia poprzeczne taśmy i sprężyny względem korpusu mogą likwidować prześwity między tymi elementami niezbedne dla utrzymania drożności. Kwestię tę wyjaśnia rysunek 1b, na którym pokazano przekroje poprzeczne łaty Zeiss z wymiarami. Widzimy na przykład, że kanał na taśmę inwarową jest szerszy od taśmy zaledwie o 3 mm, wobec czego prześwit między taśmą a boczną powierzchnią kanału wynosi zaledwie 1,5 mm. Wygięcie korpusu łaty w płaszczyźnie y-y o wartość przekraczającą 1,5 mm, np. pod wpływem wilgoci, jest prawdopodobne i prowadzi do sprzegania taśmy z korpusem znacznie zwiększającego zmiany długości taśmy wskutek zmian długości korpusu. Wygięcia łaty w płaszczyźnie x-x występują częściej, gdyż łata ma w tej płaszczyźnie profil mniej odporny na wygięcia, jednak są one mniej groźne z uwagi na małą sztywność taśmy w tym kierunku wynikającą z małej grubości (w praktyce częste są wygięcia łaty w płaszczyźnie x-x dochodzące do 5 mm, co jednak z kolei nie jest korzystne ze względu na odchylenia stopki łaty od prostopadłej do kierunku pionu zadawanego przez libelę sferyczną).

4. Wnioski

Może wyglądać na truizm stwierdzenie, że dla uzyskania w niwelacji precyzyjnej dobrych wyników należy w jednakowym stopniu dbać o stan techniczny niwelatorów i łat. Jednak do stwierdzenia tego skłania mnie fakt, że istniejące w produkcji geodezyjnej łaty są zazwyczaj w znacznie gorszym stanie niż niwelatory. Przyczyny tego to zapewne trudniejsze warunki ochrony łat przed złymi warunkami transportu, pomiarów i magazynowania, i przed uszkodzeniami przy pracy, niż to ma miejsce w odniesieniu do niwelatorów. Jednak nie można pominąć faktu, że posługiwanie się łatami nie zawsze jest dostatecznie ostrożne i prawidłowe (noszenie w pozycji powodującej wygięcia, uderzenia itp).

Do istniejących zaleceń dotyczących posługiwania się łatami pragnę dodać kilka dalszych wniosków, nasuwających się w wyniku przeprowadzonych badań wstępnych, zilustrowanych w niniejszej pracy:

1. Łaty należy poddawać w terenie kontrolom obejmującym:

a) wyznaczanie strzałek wygięcia korpusu łaty w płaszczy
znach x-x, y-y,

b) wyznaczanie przesunięć osi taśmy od położenia symetrycznego względem osi kanału,

c) wyznaczanie nachylenia dźwigni przy pionowym ustawieniu łaty,

 d) oględziny uszkodzeń korpusu łaty, zwłaszcza listew stanowiących czołowe ograniczenia kanału na taśmę — ich nadłamań i wgnieceń wywołujących styk z taśmą,

e) oględziny kanału sprężyny mające na celu stwierdzenie jej drożności,

f) wyznaczenie zmian Δl_t długości taśmy inwarowej pod wpływem wywołanych zmian Δl_k korpusu w celu zbadania, czy układ naciągania taśmy jest wolny od zatarć i czy zmiany długości taśmy nie są nadmierne.

Do kontroli wymienionej w punkcie f) niezbędne jest dysponowanie urządzeniem do przemieszczania dźwigni bez demontażu sprężyny [10].

2. Należy brać pod uwagę wpływ zmian długości korpusu na zmiany długości taśmy inwarowej. W tym celu należy przy komparacji i pomiarach w terenie mierzyć odległość l_c i obliczać wynikające ze zmian Δl_c zmiany Δl_t długości taśmy.

3. W zakres komparacji łat powinny wchodzić czynności niezbędne do uzyskania danych służących do wprowadzania trzech poprawek:

a) poprawki ze względu na różnicę między długością średniego metrowego odcinka podziału taśmy a długością metra wzorcowego w temperaturze 20 °C,

b) poprawki ze względu na różnicę temperatur taśmy inwarowej przy pomiarze i komparacji (konieczna znajomość współczynnika α do obliczenia termicznej poprawki długości taśmy inwarowej),

c) poprawki ze względu na różnicę długości korpusu łaty w czasie pomiaru i komparacji (konieczny pomiar odległości l_c niezbędnej do obliczenia poprawki ze względu na sprężystą zmianę długości taśmy inwarowej).

Ponadto świadectwo komparacji powinno zawierać dane niezbędne do zaleconego w Instrukcji [4] (§ 54) sprawdzania siły naciągu taśmy, to znaczy odległości a, b stwierdzone przy komparacji.

Problem zachowania się łat należy uznać za daleki od całkowitego wyjaśnienia i wymagający intensywnych badań prowadzących do lepszego ustalenia warunków komparacji i kontroli terenowej. Zwłaszcza istotne są badania mające na celu wyjaśnienie:

 a) wpływu wstrząsów transportowych i innych na stabilność długości taśmy,

b) zmian długości taśmy inwarowej w funkcji czasu,

 c) rzeczywistych wartości zmian długości korpusów łat, wpływających w ustalony tu sposób na zmiany długości taśmy inwarowej.

LITERATURA

- Cieślak J., Ząbek Z., Kalinowska B., Margański S.: Problemy zabezpieczenia skali sieci niwelacji precyzyjnej. Sympozjum nt. "Współczesne problemy podstawowych sieci geodezyjnych". Komitet Geodezji PAN, Warszawa, 1977.
- [2] Cisak J.: Badanie podziału łaty do niwelacji precyzyjnej. Prace IGiK, tom XX, zeszyt 1/46/1973.
- [3] Huber M.T.: Stereomechanika techniczna. PWN, Warszawa, 1958.
- [4] Instrukcja Techniczna G-2, "Wysokościowa osnowa geodezyjna". GUGiK, Warszawa 1980.
- [5] Janusz J. Janusz W.: Stanowiska do porównywania łat do niwelacji precyzyjnej. Biuletyn IGiK w Przeglądzie Geodezyjym nr 1, 1988.
- [6] Janusz W.: Problem identyfikacji stalego poziomu odniesienia w kontrolnych sieciach niwelacyjnych. Biuletyn IGiK w Przeglądzie Geodezyjnym nr 9-10, 1986; nr 1, 1987.
- [7] Krasowski F.N.: Izbrannyje soczinienia. Geodezizdat 1955.
- [8] Meszczerskij I.N, Entin I.I.: Oszybki niwelirowanija wyznannyje primienienijem inwarnych riejek. Trudy CNIIGAiK, wypusk 147, Geodezizdat 1962.
- [9] Niwelacja precyzyjna. Praca zbiorowa, PPWK Warszawa 1971.
- [10] Sposób i urządzenie do dynamicznego sprawdzania drożności układu naciągania taśmy inwarowej w łatach do niwelacji precyzyjnej. Opis projektu wynalazczego. Maszynopis IGiK.
- [11] Szymoński J.: Instrumentoznawstwo geodzyjne. Warszawa 1954-6.
- [12] Reologia drewna i konstrukcji drewnianych. AR Poznań 1984. (materiały konferencyjne, red. R. Ganowicz).
- [13] Ząbek Z.: Wady precyzyjnych łat niwelacyjnych problem skali sieci niwelacyjnej. Sympozjum nt. "Współczesne problemy podstawowych sieci geodezyjnych". Komitet Geodezji PAN, Warszawa 1980.

Recenzowała: doc. dr hab. inż. Maria Dobrzycka Przyjęto do opublikowania w dniu 3.12.1987 r.

JERZY JANUSZ

MECHANICAL FEATURES OF STAFFS FOR PRECISE LEVELLING (TECHNICAL PARAMETERS AND METHODS OF EXAMINATION)

Summary

Investigations aimed at reduction of systematic errors of precise levelling, resulting from changes of length of invar tape, caused by changes of length of staff trunk, have been discussed in this article.

Woodden staff trunk changes its length due to variations in humidity, temperature and rheologic phenomena, whereas changes of length of metal staff trunk depend only on temperature.

The method of determination of these changes on the basis of measurement of length variations $\Delta l_c = l_{c_1} - l_c$, using Brinell magnifying glass, was described (fig. 5). The relationship between elongation of staff trunk Δl_{k} and changes of Δl_c value was determined

$\Delta l_k = (P+1)\Delta l_c$

Parametr $P = \frac{\varphi_t}{\varphi_s}$ expresses the ratio of longitudinal resilience φ_t of inwar tape 3m long to experimentally determined longitudinal resilience of spring φ_s . In this work exemplary values of φ_t and φ_s parameters for a few staffs produced by Zeiss Jena and Wild were given.

Parameter φ_t proved to be equal to 0.0125 mm/kG for 3m staffs of both Wild and Zeiss Jena firms. φ_s parameters for Zeiss Jena staffs oscilates within 0.39 — 0.68 mm/kG, and for Wild staffs is included in 4.7 — 5.1 mm/kG range. Changes Δl_c are determined from length differences l_c measured during comparison procedure and during terrain survey. Formula for calculating correction for length of invar tape Δl_t due to change of trunk length, determined on the basis of measured Δl_c values, was given

$\Delta l_t = 1.047 \cdot P \Delta l_c$

It was found, that for Zeiss Jena staffs the correction, according to φ_s parameters of springs, is 30—55 times smaller than change of staff trunk, whereas for Wild staffs is 400 times smaller.

Three types of experiments were presented and illustrated in this article; the aim of these experiments was to observe changes of length of invar tape, caused by variable forces influencing separate elements of tightener.

At first experiment with the use of external force variable pressure on lever arms at points of tape and spring catch was created; it imitated reaction of tightener to changes of tape lenght, caused by temperature differences. The results of experimental works reveal, that in Zeiss Jena staffs tape tightener is not sensitive to temperature changes in length of invar tape, reaching 20 μ m.

Adjustment of length of invar tape with the use changes of force, applied for spring tightening, was studied at the second experiment. These changes were calculated, taking into account P value.

Third experiment was based on observations of changes of length of invar tape, caused by artificial changes of length of trunk.

Examination of invar tape tightener was performed, using the device for simulation of changes of length of staff trunk. Application of this device in the field or in laboratory enables quick detection of defective staffs. As a result of experimental works it was stated, that for particular staffs changes of length of tape caused by changes of length of trunk can exceed many times the computed values. It happens, when the tape tightener works incorrectly, i.e. when excessive resistance on the lever axis and tape-spring catch exists. It can be also caused by improper trunk assembling or its deformation, resulting in rubbing and tightening tape and spring to the trunk.

Translation: Zbigniew Bochenek

ЕЖИ ЯНУШ

МЕХАНИЧЕСКИЕ СВОЙСТВА РЕЕК ДЛЯ ВЫСОКОТОЧНОГО НИВЕЛИРОВАНИЯ (ТЕХНИЧЕСКИЕ ДАННЫЕ И МЕТОДИКА ИССЛЕДОВАНИЙ)

Резюме

В работе рассмотрены исследования ведущие к ограничению систематических ошибок высокоточного нивелирования, вытекающих из изменения длины инварной ленты под влиянием изменений длины корпуса рейки.

Деревянный корпус рейки подвержен изменениям длины в результате изменений влажности и температуры, а также реологических явлений, изменения же длины металлического корпуса рейки зависят от изменений температуры.

Представлены формулы, определяющие изменения длины инварной ленты в зависимости от изменения длины корпуса рейки. В формулах выступает параметр продольной упругости (эластичности) инварной ленты и опытно определяемый параметр продольной упругости пружин.

Установлено, что в рейках фирмы Цейсс-Йена поправка — изменение длины инварной ленты — вычисленная по формуле, в зависимости от параметров пружин, в 30—55 раз меньше, чем изменение длины корпуса рейки, зато в рейках фирмы Вильда около 400 раз меньше от изменения длины корпуса.

В результате опытных исследований установлено однако, что в отдельных рейках изменения длины ленты могут многократно превышать вычисленные величины. Это происходит тогда, когда система натяжения ленты работает неправильно, т. е. когда выступают слишком большие сопротивления трения на оси рычага и прицепах ленты и пружины, а также в результате ошибочного монтажа или деформаций корпуса, ведущих к трению и прижиманию ленты и пружины к корпусу.

В работе представлен способ измерения изменений длины корпуса рейки с использованием лупы Бринелля, а также способ исследования правильности работы системы натяжения.

Представленные способы контроля могут применяться в полевых условиях. Они представляют возможность введения в результаты измерений поправок за изменение длины ленты под влиянием изменения длины корпуса. Могут быть также основой для обнаруживания неисправно действующих реек.

Перевод: Róża Tolstikowa